

## 1-2-1 الشبكة والتماثل الإزاحي

تتكون البلورة المثالية من تكرار منظم لوحيدات بناء متماثلة في النوع والشكل والاتجاه. وتسمى وحدة البناء الواحدة (الوحدة الأساسية basis)، وهي قد تكون ذرة واحدة أو جزيء واحد أو مجموعة من الذرات أو الجزيئات. ويسهل علينا دراسة وفهم الخصائص الفيزيائية للبلورات إذا افترضنا وجود هذا التكرار المنتظم لوحيدات البناء على هيئة شبكية في الفضاء الثلاثي. ونعرّف الشبكية بأنها مجموعة لا نهائية من النقاط المنتشرة في الفضاء بشكل دوري منتظم بحيث تكون البيئة حول أي نقطة منها مماثلة للبيئة حول أي نقطة أخرى، أي أن الصورة التي تشاهدها عندما تكون عند نقطة ما تتطابق تماماً مع الصورة عند أي نقطة أخرى. وترتبط هذه النقاط داخل الشبكية بمتجهات إزاحية (Translation Vectors)، فالنقطتان  $r, r'$  مثلاً يربطهما المتجه  $T$  كما يلي:

$$r' = r + n_1 \vec{a} + n_2 \vec{b} + n_3 \vec{c} = r + T \dots\dots\dots (1-8)$$

حيث تمثل المتجهات  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  أصغر المسافات بين النقاط المتجاورة في الأبعاد الثلاثة (X, Y, Z)، وتسمى بالمتجهات الأولية (primitive vectors). فالشبكية أذن مفهوم رياضي تخيلي، ويتكون البناء البلوري عندما توضع الوحدة البنائية (basis) على كل نقطة من نقاط الشبكية، أي أن

$$\text{البناء البلوري} = \text{الشبكية} + \text{الوحدة البنائية}$$

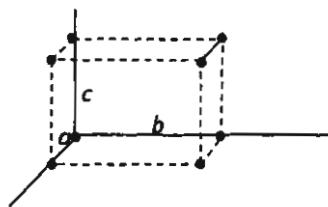
وعندما نريد وصف البناء البلوري علينا أن نحدد أولاً ما هي الشبكية، ثم نحدد المتجهات الأولية  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  والزوايا بينها وبعد ذلك نختار الوحدة البنائية التي توضع عند كل نقطة في الشبكية.

وتسمى الشبكية المعروفة بالملاقة (1-8) بشبكية برافس (Bravias) والتي ترتبط نقاطها بالمتجهات الإزاحية.

$$T = n_1 \bar{a} + n_2 \bar{b} + n_3 \bar{c}$$

حيث  $n_1, n_2, n_3$  أعداد موجبة أو سالبة

أما حجم متوازي المستطيلات (parallelepiped) الذي تكون المتجهات الأولية اضلاعاً له فهو يساوي  $\Omega = \bar{a} \cdot (\bar{b} \times \bar{c})$  ، ويسمى بالخلية الأولية (primitive cell). وهو يمثل أصغر حجم ممكن داخل الشبكة.



ومن تعريف المتجه الإزاحي  $T$  نرى بأن اختيار مجموع المتجهات الأولية  $(a, b, c)$  ليس اختياراً وحيداً ولا ثانياً له، بل يمكن لنا أن نصف شبكة براهس باختيار مجموعة أخرى من المتجهات الأولية مثل  $(a', b', c')$  بدلاً من  $(a, b, c)$  على أن ترتبط المجموعتان بالعلاقة:

$$a' = \alpha_{11} \bar{a} + \alpha_{12} \bar{b} + \alpha_{13} \bar{c}$$

$$b' = \alpha_{21} \bar{a} + \alpha_{22} \bar{b} + \alpha_{23} \bar{c}$$

$$c' = \alpha_{31} \bar{a} + \alpha_{32} \bar{b} + \alpha_{33} \bar{c}$$

أي أن:

$$\begin{pmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{pmatrix} = (M) \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \dots\dots\dots (1-9)$$

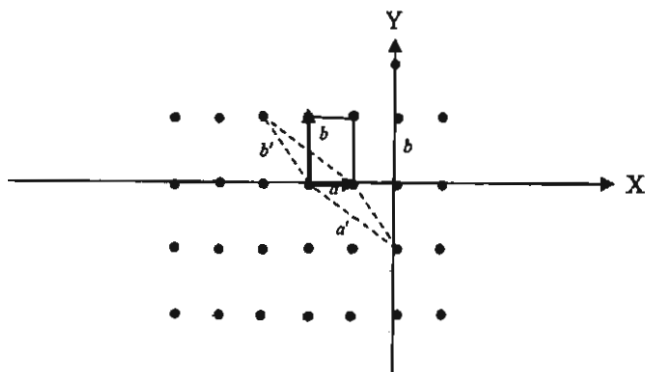
حيث  $\alpha_{ij}$  أعداد صحيحة، وقيمة المحدد (determinant) للمصفوفة  $M$  تساوي الواحد أي  $|M| = 1$ . كما أن  $M^{-1}$  هي أيضاً مصفوفة من أعداد صحيحة وقيمة المحدد لها تساوي الواحد. وعليه فالمجموعتان متكافئتان في وصف الشبيكة. ويظهر أيضاً مما سبق بأن حجم الخلية الأولية في المجموعة الأولى يساوي حجمها في المجموعة الثانية

$$\Omega = \vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{a}' \cdot (\vec{b}' \times \vec{c}') \dots\dots\dots (1-10)$$

أي أن حجم الخلية الأولية لا يعتمد على اختيار المتجهات الأولية، ولذا يفضل اختيار الخلية الأولية التي تتمتع بأكبر قدر من التماثل في الفضاء.

وحتى نوضح هذه المفاهيم نأخذ مثلاً لشبيكة مستطيلة ذات بعدين فقط،

وفيها متجهان أوليان هما  $\vec{a}, \vec{b}$  (انظر الشكل 1.7)



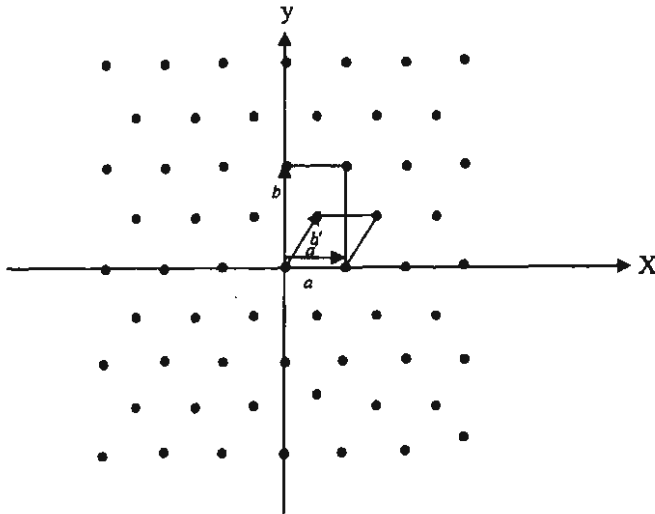
الشكل (1.7)

والمتجهان  $\vec{a}, \vec{b}$  هما  $\vec{a} = (a, 0, 0)$ ,  $\vec{b} = (0, b, 0)$ ، ويمكن اختيار متجهين آخرين لوصف نفس الشبيكة (كما هو مبين في الشكل) هما  $\vec{b}' = (-a, b, 0)$ ،  $\vec{a}' = (2a, -b, 0)$  ومن الواضح أن المجموعتين مرتبطتان بالمصفوفة  $M$  كما يلي:

$$\begin{pmatrix} a' \\ b' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$$

حيث أن محدد المصفوفة يساوي واحداً. ويظهر من الشكل بأن المجموعتين متكافئتان، وأن حجم الخلية الأولية هو نفسه في الحالتين. ولكن الاختيار الأول أفضل لأن الخلية الأولية فيه مستطيلة، بينما الخلية الأولية مائلة الأضلاع في الاختيار الثاني. والخلية الأولية هي أصغر حجم ممكن ضمن الشبيكة، وهي تشتمل على نقطة واحدة فقط من نقاط الشبيكة. ففي المثال السابق نرى بأن النقطة الواحدة مشتركة بين أربع خلايا أولية متجاورة. لذا فإن الخلية الأولية الواحدة تشتمل على  $\frac{1}{4}$  نقطة من كل زاوية من الزوايا الأربع وهي بذلك تشتمل على نقطة واحدة. ومن تكرار الخلية الأولية في الفضاء تتكون البلورة كاملة، ولهذا فإن للخلية الأولية أهمية خاصة في الحسابات النظرية لتحديد الحالات الكمية للإلكترونات، وفي تعريف مناطق برلوان.

ومن الشكل (1.8) نرى بأن جميع نقاط الشبيكة يمكن أن توصف باستخدام خلايا غير أولية تسمى خلايا عادية (conventional). وهي أكبر من الخلية الأولية، بل هي تشتمل على عدد صحيح من الخلايا الأولية، وعلى عدد مماثل من نقاط الشبيكة. وكمثال على ذلك نأخذ شبيكة مستطيلة ذات نقطة مركزية (أنظر الشكل) (مع نقطة في مركز المستطيل)



الشكل (1.8)

وفي هذا الشكل نختار المتجهات الأولية:  $a' = (a, 0, 0)$  ،  $b' = \left(\frac{a}{2}, \frac{b}{2}, 0\right)$  ويكون حجم الخلية الأولية يساوي  $\frac{ab}{2}$  وهو أصغر حجم ممكن في هذه الشبكة. ويمكن كذلك أن نصف الشبكة باختيار خلية أخرى مستطيلة الشكل مساحتها ضعف مساحة الخلية الأولية ويوجد في مركز المستطيل نقطة ثانية من نقاط الشبكة. أما متجهات هذه الخلية العادية فهي  $a = (a, 0, 0)$  ،  $b = (0, b, 0)$  وهي ترتبط مع المتجهات الأولية بالمصفوفة

$$\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a' \\ b' \end{pmatrix}$$

وقيمة المحدد لهذه المصفوفة يساوي  $|M| = 2$  وليس واحداً، إذ أن الخلية العادية تشتمل على خليتين أوليتين وعلى نقطتين من نقاط الشبكة.

وتساعد الخلية العادية في الوصف التصويري لكثير من البلورات، ولكنها لا تمثل الوحدة البنائية الصغرى التي يتكرارها تتكون البلورة. وفي كثير من

المعالجات التي تعتمد على التماثل الازاحي يجب استخدام الخلية الأولية والمتجهات الأولية وليس العادية.

أما عدد أنواع شبائك (lattices) برافس في فضاء ذي بعدين أو في فضاء ذي ثلاثة أبعاد فيعتمد على أنواع عمليات التماثل (symmetry operations) الانتقالية أو الدورانية أو الانعكاسية التي تجعل الشبكة في حالة تماثل تماماً الحالة التي كانت فيها قبل إجراء العملية. وعمليات الانتقال تكون باستخدام المتجه  $T$ ، أما العمليات الدورانية فتكون بإدارة الشبكة حول محور يمر في إحدى نقاط الشبكة بزوايا معينة. وقد وجد أن العمليات الدورانية التي تجعل الشبكة لا تتغير هي الدوران بزوايا  $\left(\frac{2\pi}{n}\right)$  حيث  $n=1,2,3,4,6$ ، ولا يمكن لشبكة أن تعود كما كانت عند تدويرها بزوايا تساوي  $\left(\frac{2\pi}{5}\right)$  أو  $\left(\frac{2\pi}{7}\right)$ . أما عمليات الانعكاس فهي تلك التي تبدو فيها الشبكة معاملة لصورتها في مستوى يمر بإحدى نقاط الشبكة. وإذا أردنا بناء شبكة لا تتغير تحت تأثير بعض هذه العمليات أو كلها فلا بد من وضع بعض القيود على المتجهات الأولية  $a, b, c$  والزوايا بينها. وقد أمكن تحديد خمسة أنواع من الشبائك في الفضاء ذي البعدين:

$ a  =  b $	$\varphi = 90^\circ$	الشبكة المربعة
$ a  \neq  b $	$\varphi = 90^\circ$	الشبكة المستطيلة
$ a  \neq  b $	$\varphi = 90^\circ$	الشبكة المستطيلة ذات المركز
$ a  =  b $	$\varphi = 120^\circ$	الشبكة السداسية
$ a  \neq  b $	$\varphi \neq 90^\circ$	الشبكة المائلة (oblique)